
TURTLEBOT3 Documentation

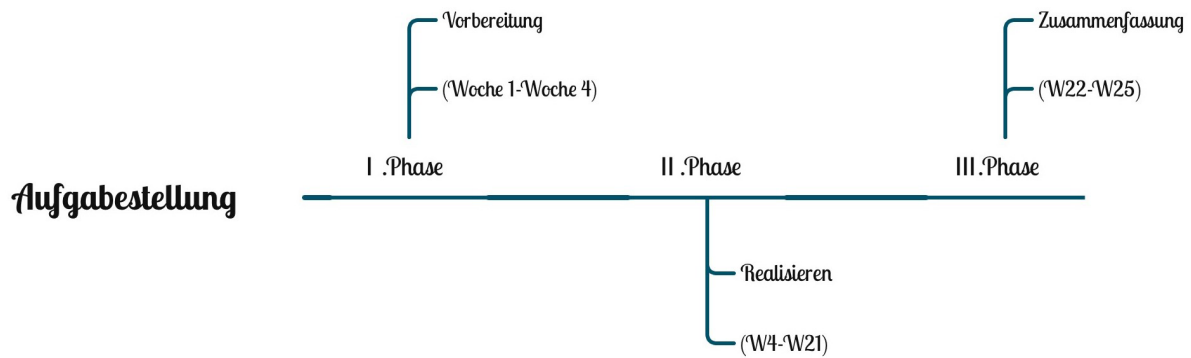
Release main

Mar 16, 2021

CONTENTS:

1	.Phase-Vorbereitung (Woche 1-Woche 4)	3
2	.Phase - Realisieren(W4-W21)	5
3	.Phase - ZusammenfassungW22-W25	9

Ich habe insgesamt ca. 25 Wochen, um diese Aufgabe zu erledigen.



.PHASE-VORBEREITUNG (WOCHE 1-WOCHE 4)

1. eine innere WIKI-Seite über TURTLEBOT3 im LWM-WIKI erstellen
2. Hinweis: jederzeit nachfolgende Dateien hinzufügen (z.B. SolidWorks-Dateien von TURTLEBOT3)
3. mehr über ROS und verstärken Python-Fähigkeit erfahren
4. die Erweiterungen und das Verwendungfahren des Raspberry Pi 4 lernen

.PHASE - REALISIEREN(W4-W21)

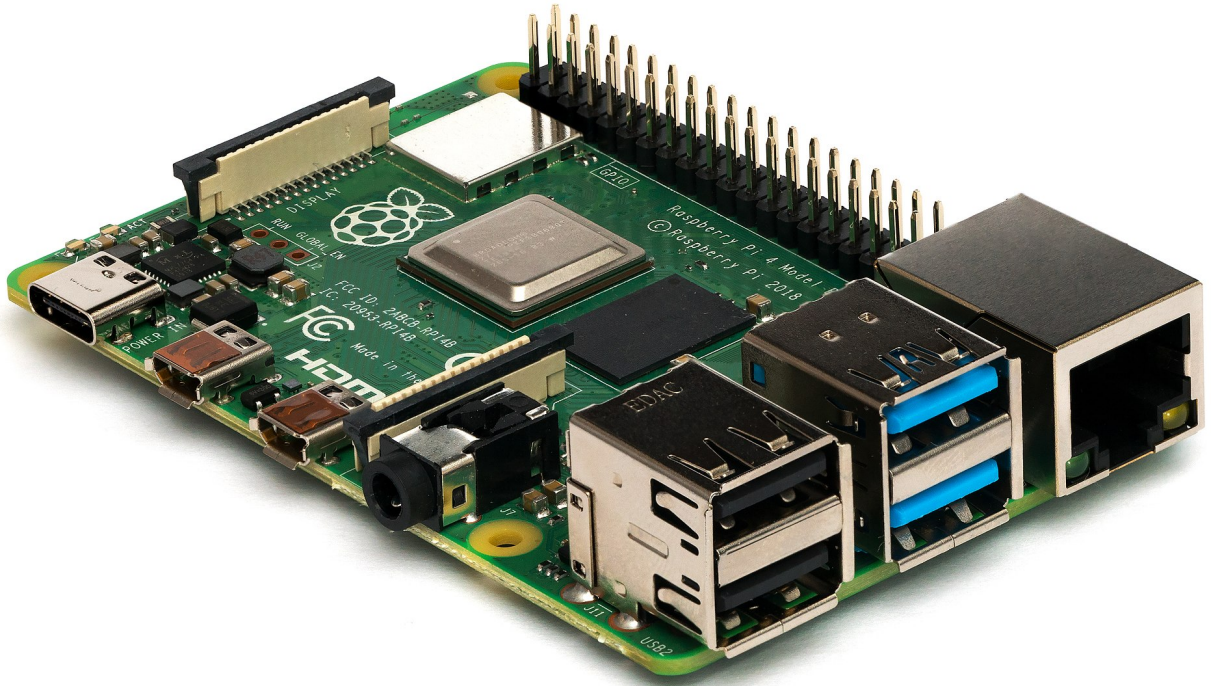
1. Turtlebot3 und Raspberry Pi 4 physisch anschließen (Motor, Batterie usw.) - W4 / 5
2. das Betriebssystem auf dem Raspberry Pi 4 installieren und eine Verbindung zu WLAN für die Fernbedienung herstellen - W5 / 6
3. RealSense D435 Camera installieren -W7 / 8
4. PCL zur Objekterkennung und Entfernungsmessung verwenden, und immer dauernter Test - W9-21

TURTLEBOT3

Burger



(www.turtlebot.de)



(www.wikipedia/rasperry.de)

.PHASE - ZUSAMMENFASSUNG W22-W25

1. das Praxisergebnis optimieren, zusammenfassen; Abschlussarbeiten schreiben, mich auf die Verteidigung vorbereiten